

**C**omment recharger une configuration toute faite dans votre variateur (reçue par mail ou provenant d'une ancienne application) et recharger le moteur nécessaire à votre application.

### Etape 1 : sauvegarder la configuration dans l'appareil

Diagram of the servo motor with numbered callouts (1-8) indicating various components. A file save dialog box is shown with the following fields:

Nom du fichier : config\_moteur\_SMB\_823003\_220  
 Fichiers de type : Device data (\*.00d\*.01d\*.prg)

Nom	Taille
config_moteur_SMB823003_220.00D	63 Ko
config_moteur_SMB823003_220.00T	11 Ko
config_moteur_SMB823003_220.00X	14 Ko
config_moteur_SMB823003_220.01D	63 Ko
config_moteur_SMB823003_220.01T	11 Ko
config_moteur_SMB823003_220.01X	14 Ko
config_moteur_SMB823003_220.prg	0 Ko

### Etape 2 : importer la configuration toute faite

Diagram of the servo motor with numbered callouts (1-8). A file open dialog box is shown with the following fields:

Nom du fichier : axe\_esclave\_SMB60\_301.00D  
 Fichiers de type : Device data (\*.00d\*.01d\*.prg)

Nom	Taille
axe_esclave_SMB60_301.00D	63 Ko
axe_esclave_SMB60_301.00T	11 Ko
axe_esclave_SMB60_301.00X	14 Ko
axe_esclave_SMB60_301.01D	63 Ko
axe_esclave_SMB60_301.01T	11 Ko
axe_esclave_SMB60_301.01X	14 Ko
axe_esclave_SMB60_301.prg	0 Ko

### Etape 3 : Recharger la configuration du moteur

Moteur et capteur...  
 \_autre moteur..  
 autre directory

Si le moteur de votre application est différent de la configuration reçue.

Aller dans le répertoire contenant la sauvegarde.

Regarder dans : config machine SMB60\_301.4\_220

**De par sa conception, cette fenêtre reste vide, il convient de valider par "ouvrir" pour faire apparaître une nouvelle fenêtre qui laissera voir le nom du fichier ici "axe\_esclave\_SMB60\_301".**

Choisir autre moteur

Valider par

**Mémoriser réglages dans l'appareil**

~ Fin ~